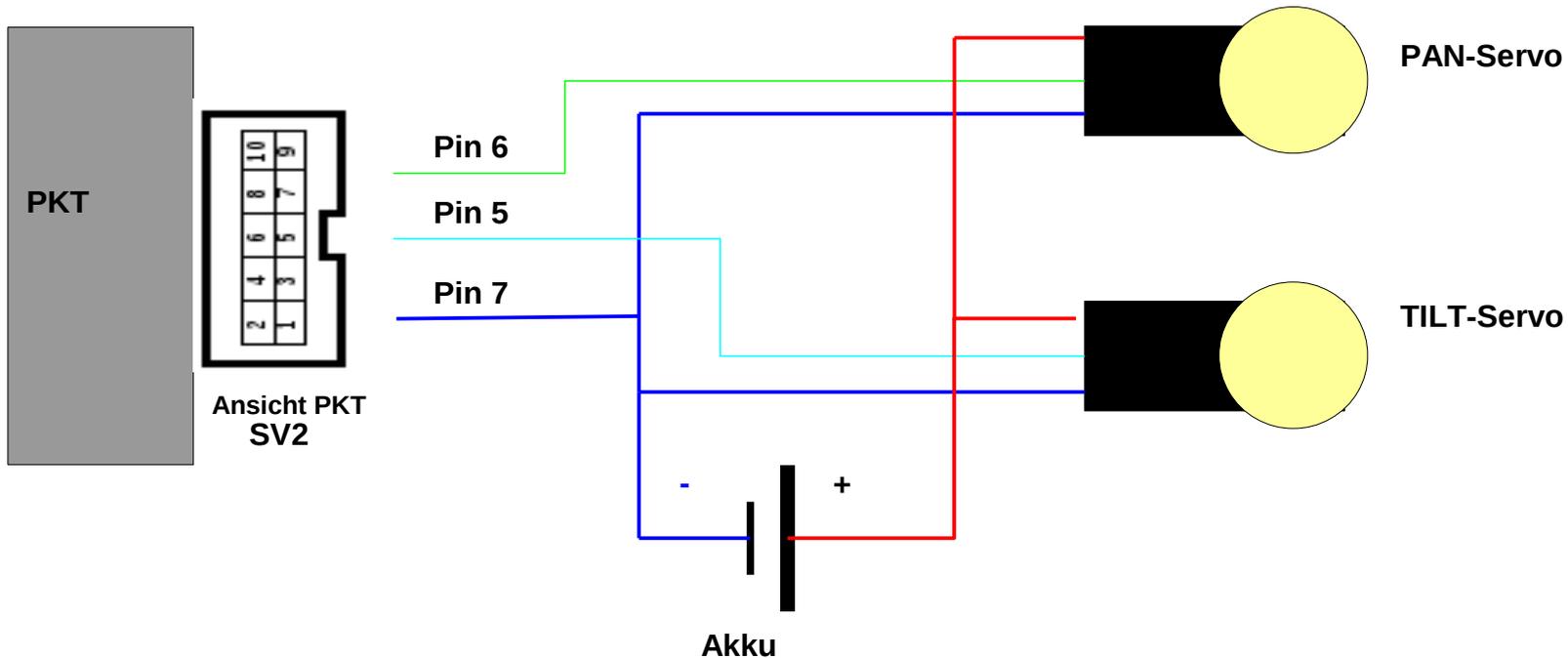
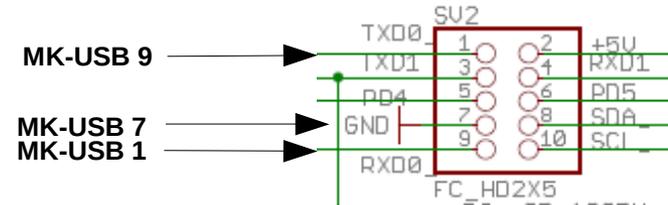


Portables Mikrokoptertool 2013

Servoanschluss für Tracking

Anschluss an PKT SV2 Pin 6 = PAN-Servo
Pin 5 = TILT-Servo
Pin 7 = GND

MK-USB zum Anschluss an PKT für NC-Simulator
Verbindung zum MK auf Kabel einstellen



Portables Mikrooptertool 2013

- ▶ Erste Betaversion (3.6.5c) zum Antennentracking
- ▶ Für die ersten Versuche sollte als GPS-Quelle für die Homeposition der MK verwendet werden, dazu in den GPS-Einstellungen den GPS-Maustyp: „Mikroopt“ einstellen.
- ▶ Der MK sollte ca. 4m von der Trackingeinheit entfernt plziert werden vor dem Start.
- ▶ Nach dem Aufruf des Menüpunktes Tracking erscheint dieser Bildschirm (Start der Motoren erst nach GPS-Fix!):

Betriebsstatus des MK,
Homeposition wird beim Start
der Motoren vom MK übernommen

Homeposition

MK-Position

Winkel zum MK

Servowerte



Anzahl Satelliten,
invertiert wenn kein GPS-Fix

Entfernung zum MK